

# 码垛机器人

机器人是工作人员的手足与大脑功能延伸和扩展，它可以代替人们在危险、有毒、低温、高热等恶劣环境中工作;帮助人们完成繁重、单调、重复的劳动，提高劳动生产率，保证产品质量。码垛机器人应用优势：

- 1.码垛机器人的码垛能力比传统码垛机，人工码垛都要高的多;
- 2.结构非常简单，故障率低，易于保养及维修;
- 3.主要构成零配件少，维持费用很低;
- 4.电源消耗低，电源消耗量大约机械式码垛机的五分之一。



- 5.码垛机械手臂可以设置在狭窄的空间，场地使用效率高，应用灵活。
- 6.全部操作可在控制柜屏幕上手触式完成，操作非常简单。
- 7.码垛机械手臂的应用非常灵活，一台机器手臂可以同时处理最多 6 条生产线的不同产品。产品更新时，只须输入新数据，重新计算后即可进行运行，无须硬件、设备上的改造与设置。
8. 垛型及码垛层数可任意设置，垛型整齐，方便储存及运输。

# 技术特点:

## 机器人对比

1	结构形式	关节式	连杆式
			
2	防护形式	全封闭式	半封闭式
		防护等级: IP67	—
3	传动形式	伺服电机+关节轴	皮带+丝杠
4	定位精度	定位精度: 0.3mm	—
5	维护费用	约 4000 元/年	约 20000 元/年

### 完善的防护系统

- 安全护栏：全封闭式、警示色、警示标语
- 安全光栅：设置多重检测，确保人员及设备安全
- 急停控制：设置多处应急停止控制，防止意外事故的发生
- 再启动装置：安全再启动控制方式：手动和遥控两种控制方式
- 人性化设计
- 操作性：机器人示教器、触摸屏设定显示，中文界面
- 拓展性：可与互联网连接，实现远程控制
- 维护性：充足的维护空间



# 各类抓手形式



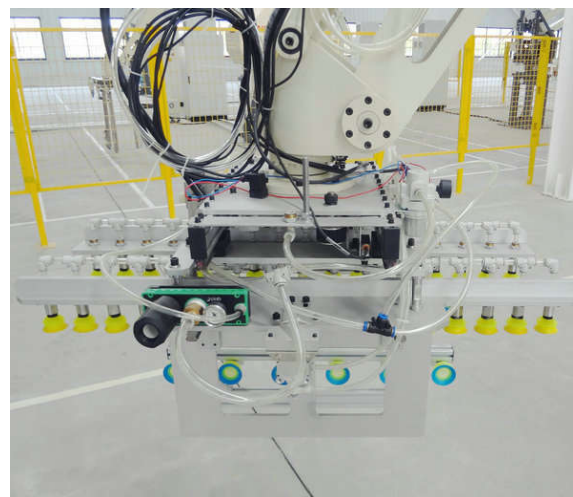
袋装品单抓手



袋装双抓手



桶装品抓手



吸盘式抓手



箱式抓手带吸盘



拆包抓手



# 袋装品码垛机器人



机器人型号	抓手形式	码垛能力		包装袋规格
		包/小时	吨/小时	
LP130	单爪	900-950	36-45	20-50kg/袋
LP180	双爪	1200-1300	48-50	20-50kg/袋
LP210	双爪	11-1200	55-60	20-50kg/袋

- 1.性能参数（见上表）；
- 2.托盘尺寸：1.5mx1.2m；
- 3.码垛形式：三纵两横；
- 4.电源要求：380V 50HZ，功率：约 60-80KW；
- 5.基本占地面积（长 x 宽）：12.5mX8m,车间高度：>=4m；
- 6.安装地面混凝土厚度：>=160mm；
- 7.配套附属装置：倒包装置、输送线、上压平装置、下震动装置、待抓取线、自动托盘库。

# 箱装品码垛机器人



机器人型号	抓手形式	码垛能力	毛重 Kg/箱	抓取箱/次
LP130	吸盘抓手	1500 箱/小时	10-20	3
LP180			25-30	3

- 1.性能参数（见上表）；
- 2.托盘尺寸： 1.2mX1.2m；
- 3.电源要求： 380V 50HZ， 功率： 约 50-60KW；
- 4.基本占地面积（长 x 宽）： 8.5mX8m,车间高度： >=4m；
- 6.安装地面混凝土厚度： >=160mm；
- 7.配套附属装置： 开箱机、装箱机、封箱机、喷码（贴标）、真空系统、待抓取线、缠绕机、自动托盘库。